

《黄石二中 2025 届高三下学期适应性考试（一）》参考答案

题号	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
答案	D	D	D	B	A	D	D	AC	AD	BC

2. D

【详解】ABC. 原子吸收频率为  $\nu_0$  的光子从基态能级 I 跃迁至激发态能级 II 时有  $E_{II} - E_I = h\nu_0$

且从激发态能级 II 向下跃迁到基态 I 的过程有  $E_{II} - E_I = h\nu_1 + h\nu_2 + h\nu_3$ , 联立解得  $\nu_2 = \nu_0 - \nu_1 - \nu_3$

得该原子钟产生的钟激光光子的波长为  $\lambda = \frac{c}{\nu_2} = \frac{c}{\nu_0 - \nu_1 - \nu_3}$ , 该原子钟产生的钟激光光子的动量为

$p = \frac{h}{\lambda} = \frac{h(\nu_0 - \nu_1 - \nu_3)}{c}$ , 该原子钟产生的钟激光光子的能量为  $E = h\nu_2 = h(\nu_0 - \nu_1 - \nu_3)$

故 ABC 错误; D. 已知该原子钟在时间  $t$  内产生的钟激光光子的个数为  $n$ , 有  $P = \frac{W}{t} = \frac{nh(\nu_0 - \nu_1 - \nu_3)}{t}$

故 D 正确。故选 D。

3. D

【详解】B. 设  $R_1 = R_2 = R_3 = R$ , 开关 S 闭合时, 通过原线圈的电流  $I_1 = \frac{U_0}{R}$ , 通过副线圈的电流  $I_2 = \frac{2U_0}{R}$

可知原副线圈匝数之比  $\frac{n_1}{n_2} = \frac{I_2}{I_1} = 2$ , 故 B 错误; A. 原线圈两端电压  $U_1 = \frac{n_1}{n_2}U_0 = 2U_0$ , 因此交流电源的输出电压

有效值  $U = U_0 + U_1 = 3U_0$ , 故 A 错误; D. 断开开关 S 后, 流过  $R_1$ 、 $R_2$  的电流之比  $\frac{I'_1}{I'_2} = \frac{n_2}{n_1} = \frac{1}{2}$

故 D 正确; C.  $R_1$ 、 $R_2$  消耗的电功率之比  $\frac{P_1}{P_2} = \frac{I_1^2 R}{I_2^2 R} = \frac{1}{4}$ , 故 C 错误。故选 D。

4. B

【详解】CD. 物块受摩擦力方向与速度方向相反, 即沿 CA 方向, 重力的分力沿斜面向下, 则由平衡可知

$f \cos 45^\circ + F \cos 45^\circ = mg \sin 30^\circ$ , 及  $f \sin 45^\circ = F \sin 45^\circ$ , 解得  $F = \frac{\sqrt{2}}{4}mg$ , 故 CD 错误;

AB. 根据  $f = \mu mg \cos 30^\circ = F = \frac{\sqrt{2}}{4}mg$ , 可得  $\mu = \frac{\sqrt{6}}{6}$ , 故 B 正确, A 错误。故选 B。

5. A

【详解】由题意及几何关系可知, A、B 的轨道半径之比为  $r_A : r_B = 1 : 2$ , 图示时刻, A、B 与地心连线的夹角为

$60^\circ$ , 设 B 做圆周运动的周期为  $T_B$ , 最短经过  $t$  时间 A、B 间的距离最小, 则有  $\frac{t}{T} - \frac{t}{T_B} = \frac{1}{6}$ , 根据开普勒第三定

律有  $\frac{T^2}{T_B^2} = \frac{r_A^3}{r_B^3} = \frac{1}{8}$ , 则  $T_B = 2\sqrt{2}T$ , 解得  $t = \frac{(4 + \sqrt{2})T}{21}$ , 故选 A。

6. D

【详解】AD. 飞机到达最大速度时有  $F_0 = kv$ , 解得  $v = \frac{F_0}{k}$ , 根据动量定理有  $F_0 t_0 - ft_0 = mv$

将  $f = kv$  代入有  $F_0 t_0 - kx = mv$ , 解得  $x = \frac{F_0 t_0}{k} - \frac{F_0 m}{k^2}$ , 根据动能定理有  $F_0 x - W_f = \frac{1}{2} m v^2$

解得  $W_f = \frac{F_0^2 t_0}{k} - \frac{3mF_0^2}{2k^2}$ , 故 A 错误, D 正确; B. 飞机受力不断变化, 则加速度改变, 由  $P = F_0 v = F_0 a t$ , 可知驱动飞机的电机输出功率不随时间线性增大, 故 B 错误; C. 若  $t_0$  时刻飞机刚好达到额定功率  $P_0$ , 则  $P_0 = F_0 v = \frac{F_0^2}{k}$ ,

解得  $k = \frac{F_0^2}{P_0}$ , 故 C 错误; 故选 D。

7. D

【详解】A. 由图可知波的周期为 0.4s, Q 点的振动方程为  $y = A \sin\left(\frac{2\pi}{T} t + \varphi\right) = -4 \sin(5\pi t)$  cm, 故 A 错误;

CD. 0~0.1s 内, P 点到达波峰时有  $A = 4 \sin\left(5\pi t_1 + \frac{\pi}{6}\right)$  cm, 解得  $t_1 = \frac{1}{15}$  s, 当  $t_2 = 0.3$  s, Q 点到达波峰, 波从 P 点

传播至 Q 点, 有  $\Delta x = v(nT + t_2 - t_1) = 1$  m ( $n = 0, 1, 2, 3, \dots$ ), 则波速为  $v = \frac{30}{12n+7}$  m/s ( $n = 0, 1, 2, 3, \dots$ )

当该波的传播速度为  $\frac{5}{7}$  m/s 时,  $n$  不是整数, 故该波的传播速度不可能为  $\frac{5}{7}$  m/s, 当  $n = 2$  时, 该波的传播速度为

$\frac{30}{31}$  m/s, 故 C 错误; D 正确; B. 该波的波长为  $\lambda = vT = \frac{12}{12n+7}$  m ( $n = 0, 1, 2, 3, \dots$ ), 当该波的波长为 7.2m 时,  $n$

不是整数, 故当该波的波长不可能为 7.2m, 故 B 错误。故选 D。

8. AC

【详解】AB. 发生全反射的条件是光由光密介质射向光疏介质, 所以  $n_1 > n_2$ , 故 A 正确, B 错误; CD. 当入射

角为  $\theta$  时, 设光的折射角为  $r$ , 根据折射定律有  $n_1 = \frac{\sin \theta}{\sin r}$ , 由数学知识可知  $\cos r = \frac{\sqrt{n_1^2 - \sin^2 \theta}}{n_1}$ , 根据几何关系可

知, 光的传播距离为  $x = \frac{L}{\cos r}$ , 由  $n = \frac{c}{v}$  知传播速度为  $v = \frac{c}{n_1}$ , 则传播的时间为  $t = \frac{x}{v} = \frac{Ln_1^2}{c\sqrt{n_1^2 - \sin^2 \theta}}$ , 故 C 正确,

D 错误。故选 AC。

9. AD

【详解】AB. 开关 S 闭合瞬间, 由于电感线圈的强烈阻碍作用, 灯  $D_3$  没有电流通过, 灯  $D_1$  和  $D_2$  串联, 流经灯  $D_1$

和  $D_2$  的电流相等, 设每个灯泡的电阻为  $R$ , 故  $I_1 = \frac{E}{2R}$ , 稳定后灯  $D_2$  和  $D_3$  并联再与  $D_1$  串联, 流过  $D_2$  的电流为

$I_2 = \frac{1}{2} \cdot \frac{E}{\frac{3}{2}R} = \frac{E}{3R}$ , 故 A 正确, B 错误; C. 开关 S 断开瞬间, 由于电感线圈阻碍电流减小的作用, 由电感线圈继

续为灯  $D_2$  和  $D_3$  提供电流, 又因为电路稳定的时候, 流经灯  $D_2$  和  $D_3$  的电流相等, 所以灯  $D_2$  逐渐熄灭, 故 C 错

误; D. 开关 S 闭合瞬间, 灯  $D_1$  和  $D_2$  串联, 电压传感器所测电压为  $D_2$  两端电压, 由欧姆定律  $u_1 = \frac{E}{2}$ , 电路稳定

后，流过  $D_3$  的电流为  $I = \frac{1}{2} \cdot \frac{E}{\frac{3}{2}R} = \frac{E}{3R}$ ，开关 S 断开瞬间，电感线圈能够为  $D_2$  和  $D_3$  提供与之前等大电流，故其

两端电压为  $u_2 = I \cdot 2R = \frac{2E}{3}$ ，所以  $\frac{u_1}{u_2} = \frac{3}{4}$ ，故 D 正确。

10. BC

【详解】A. 若粒子仅受电场力作用，从 A 到 B 速度大小不变，由动能定理知电场力做功为零，这表明 A、B 两点电势相等，电场线垂直于 AB 连线，粒子带正电荷，其电场力垂直 AB 向下，则粒子做类斜抛运动，根据运动对称性可知粒子运动到 B 点的速度大小为  $v_0$ ，方向与 AB 夹角为  $30^\circ$ ，根据平行四边形定则可知粒子从 A 到 B 的过程中速度变化量  $\Delta v = v_0$ （方向垂直 AB 向下），由动量定理得电场力冲量  $\Delta I_E = m\Delta v = mv_0$ ，方向垂直 AB 向下；

若粒子仅受磁场力作用，在磁场中做匀速圆周运动，通过几何关系知粒子从 A 点以与 AB 夹角  $30^\circ$  的速度  $v_0$  射入，要到达 B 点且速度大小仍为  $v_0$ ，其运动轨迹关于 AB 的中垂线对称，圆心角为  $60^\circ$ ，则粒子在 B 点速度与 AB 夹角为  $30^\circ$ ，故粒子从 A 到 B 的过程中速度变化量  $\Delta v = v_0$ ，磁场力冲量  $\Delta I_B = mv_0$ （方向垂直 AB 向下）由此可知从 A

到 B 的过程中电场力冲量和洛伦兹力冲量相等，故 A 错误；B. 由 A 选项分析可知无论该区域存在的是电场还是磁场，其经过 B 点时的速度方向都与 AB 夹角为  $30^\circ$ ，方向相同，故 B 正确；C. 由 A 选项分析知粒子在电场中做

类斜抛运动，沿 AB 方向以  $v_0 \cos 30^\circ$  做匀速直线运动，则有  $v_0 \cos 30^\circ \cdot t_E = L$ ，解得  $t_E = \frac{2L}{\sqrt{3}v_0}$ ，粒子在磁场中匀速圆

周运动，圆心角为  $60^\circ$ ，由几何关系可得其运动半径  $r = L$ ，则有  $v_0 t_B = \frac{\pi L}{3}$ ，解得  $t_B = \frac{\pi L}{3v_0}$ ，故  $\frac{t_E}{t_B} = \frac{2\sqrt{3}}{\pi} > 1$

故 C 正确；D. 粒子在电场中垂直 AB 方向以  $v_0 \sin 30^\circ$  为初速度做匀减速直线运动，由 C 选项分析可得

$v_0 \sin 30^\circ = a \frac{t_E}{2} = \frac{qE}{m} \cdot \frac{t_E}{2}$ ，解得  $E = \frac{\sqrt{3}mv_0^2}{2qL}$ ，粒子在磁场中做匀速圆周运动，由  $qv_0 B = m \frac{v_0^2}{r}$ ，解得  $B = \frac{mv_0}{qL}$ ，则

$\frac{B}{E} = \frac{2}{\sqrt{3}v_0}$ ，故 D 错误。故选 BC。

11. (1)A (2) $\omega^2$  (3) $R-k$   $m\omega_0^2 k$

【详解】(1) 后轮带动手机在竖直面内做圆周运动，加速度在竖直平面内，故 x、y 方向的加速度值不为零，z 方向的加速度值为零。故选 A。

(2) 根据  $a_n = \omega^2 R$  可知， $a_n - \omega^2$  图像为直线， $a_n - \omega$  为曲线，应让软件作出  $a_n - \omega^2$  图像能直观地判断它们的关系。

(3) [1]若由 (2) 所作图像测出斜率为  $k$  等于手机到后轮圆心的距离，故手机的加速度传感器到轮胎边缘的距离为  $R-k$ ；[2]若由 (2) 所作图像测出斜率为  $k$  等于手机到后轮圆心的距离，即手机做圆周运动的半径，则手机的加速度传感器做圆周运动的向心力  $F_n = m\omega_0^2 k$ 。

12. 左 6  $L_1$  0.342 (0.340~0.344)

【详解】(1) 图中滑动变阻器采用分压接法，为电路安全，开关闭合前，滑片应置于最左端。故障为电压表有示数，但灯不亮，且电流表无示数，各元件正常，那么一定是导线 6 断路。

(2) 两灯并联后，两灯电压相等，从两灯的  $I-U$  曲线可知  $I_1 > I_2$ ，根据  $P=UI$ ， $L_1$  的实际功率大。

(3) 将 12 只  $L_1$  并联后，设每个灯的电压为  $U$ ，电流为  $I$ ，根据闭合电路欧姆定律有  $E = U + 12Ir$

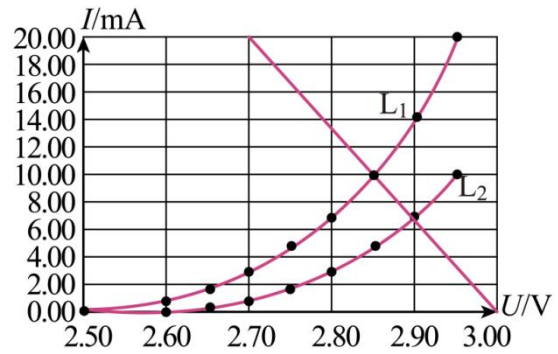
得  $I = -\frac{1}{12r}U + \frac{E}{12r}$ ，其中  $E = 3V$ ， $r = 1.25\Omega$ ，得

$I = -\frac{1}{15\Omega}U + \frac{1}{5}A$ ，将此直线画在图乙中如图所示

它跟  $L_1$  的  $I-U$  图象相交于 (2.85V, 10.0mA)，所以每一个

灯的实际功率  $P_0 = UI = 2.85 \times 0.01W = 0.0285W$ ，电源的输

出功率为  $P_{出} = 12P_0 = 12 \times 0.0285W = 0.342W$



13. (1) $c \rightarrow d$  (2) $1.19 \times 10^{-6} Wb$  (3)0

【详解】(1) 根据楞次定律，感应电流的方向为  $c \rightarrow d$

(2) 在  $A$  地，地磁场的大小为  $B = \sqrt{B_x^2 + B_z^2} = \sqrt{2}B_x$ ，则可得从位置 1 转动到位置 2 的过程，通过线框平面  $abcd$  磁通量的最大值为  $\Phi_m = BL^2 = \sqrt{2} \times 2.1 \times 10^{-5} \times 0.2^2 Wb \approx 1.19 \times 10^{-6} Wb$

(3) 从位置 1 转动到位置 2 的过程，线框中磁通量的变化量为

$\Delta\Phi = \Phi_2 - \Phi_1 = B_x L^2 - B_z L^2 = 2.1 \times 10^{-5} \times 0.2^2 Wb - 2.1 \times 10^{-5} \times 0.2^2 Wb = 0$  根据法拉第电磁感应定律，可得线框中产生的

的平均感应电动势  $\bar{E} = \frac{\Delta\Phi}{\Delta t} = 0$ ，所以，可知从位置 1 转动到位置 2 的过程，线框中平均感应电流的大小  $\bar{I} = \frac{\bar{E}}{R} = 0$

14. (1) 390K; (2) 增加了 28J; (3)  $\frac{1}{2}$

【详解】(1) 依题意，活塞缓慢移动过程，受力平衡，可知封闭气体为等压过程，可得  $\frac{V_1}{T_1} = \frac{V_2}{T_2}$ ，即  $\frac{h_1}{T_1} = \frac{h_2}{T_2}$

解得  $T_2 = 390K$

(2) 活塞从  $A$  处到  $B$  处的过程中，对活塞受力分析，可得  $mg + pS = p_0S$ ，气体对外界做功  $W = pS(h_2 - h_1)$

联立，解得  $W = 72J$ ，根据热力学第一定律，可得  $\Delta U = W + Q$ ，其中  $W = -72J$ ， $Q = 100J$ ，解得  $\Delta U = 28J$  即气体内能增加了 28J。

(3) 打开阀门前活塞在  $B$  处，有  $p_2 = p = 6 \times 10^4 Pa$ ， $V_2 = h_2S$ ，悬挂  $m'$  后  $m'g + p_3S = p_0S$ ，解得  $p_3 = 3 \times 10^4 Pa$

若不打开阀门，气体体积设为  $V_3 = h_3S$ ，该等温过程  $p_2 h_2 S = p_3 h_3 S$ ，解得  $h_3 = 0.52m$ ，放出气体的质量与原来汽缸

内气体质量的比值  $\frac{\Delta m}{m} = \frac{h_3 - h_2}{h_3} = \frac{1}{2}$

$$15. (1) k = \sqrt{\frac{(1+\lambda)h}{(1-\lambda)H}}; (2) F_0 = \frac{2mg(1-\lambda)(H-h)}{h-h_0}; (3) I = m\sqrt{\frac{2g(1-\lambda)(H-h)(H^{N+1}-h^{N+1})}{h(H^N-h^N)}}$$

【详解】(1) 篮球下降过程中根据牛顿第二定律有  $mg - \lambda mg = ma_{\downarrow}$ ，再根据匀变速直线运动的公式，下落的过程中有  $v_{\downarrow}^2 = 2a_{\downarrow}H$ ，篮球反弹后上升过程中根据牛顿第二定律有  $mg + \lambda mg = ma_{\uparrow}$ ，再根据匀变速直线运动的公式，

$$\text{上升的过程中有 } v_{\uparrow}^2 = 2a_{\uparrow}h, \text{ 则篮球与地面碰撞的碰后速率与碰前速率之比 } k = \frac{v_{\uparrow}}{v_{\downarrow}} = \sqrt{\frac{(1+\lambda)h}{(1-\lambda)H}}$$

(2) 若篮球反弹至最高处  $h$  时，运动员对篮球施加一个向下的压力  $F$ ，则篮球下落过程中根据动能定理有  $mgh + \frac{h-h_0}{2}F_0 - \lambda mgh = \frac{1}{2}mv_{\downarrow}^2$ ，篮球反弹后上升过程中根据动能定理有  $-mgh - \lambda mgh = 0 - \frac{1}{2}m(kv'_{\downarrow})^2$

$$\text{联立解得 } F_0 = \frac{2mg(1-\lambda)(H-h)}{h-h_0}$$

(3) 方法一：由(1)问可知篮球上升和下降过程中的加速度分别为  $a_{\downarrow} = (1-\lambda)g$  (方向向下)， $a_{\uparrow} = (1+\lambda)g$  (方向向下) 由题知运动员拍击一次篮球(拍击时间极短)，瞬间给其一个竖直向下、大小相等的冲量  $I$ ，由于拍击时间极短，则重力的冲量可忽略不计，则根据动量定理有  $I = mv$ ，即每拍击一次篮球将给它一个速度  $v$ 。拍击第 1

次下降过程有  $v_1^2 - v^2 = 2(1-\lambda)gh_0$ ，上升过程有  $(kv_1)^2 = 2(1+\lambda)gh_1$ ，代入  $k$  后，下降过程有  $v_1^2 - v^2 = 2(1-\lambda)gh_0$

上升过程有  $hv_1^2 = 2(1-\lambda)gHh_1$ ，联立有  $h_1 = \frac{h}{H}(h_0 + \frac{v^2}{2g(1-\lambda)}) = (\frac{h}{H})^1 \cdot h_0 + (\frac{h}{H})^1 \cdot \frac{v^2}{2g(1-\lambda)}$ ，拍击第 2 次，同理代

入  $k$  后，下降过程有  $v_2^2 - v^2 = 2(1-\lambda)gh_1$ ，上升过程有  $hv_2^2 = 2(1-\lambda)gHh_2$  联立有  $h_2 = \frac{h}{H}(h_1 + \frac{v^2}{2g(1-\lambda)})$

再将  $h_1$  代入  $h_2$  有  $h_2 = (\frac{h}{H})^2 \cdot h_0 + (\frac{h}{H})^2 \cdot \frac{v^2}{2g(1-\lambda)} + (\frac{h}{H})^1 \cdot \frac{v^2}{2g(1-\lambda)}$ ，拍击第 3 次，同理代入  $k$  后，下降过程有

$v_3^2 - v^2 = 2(1-\lambda)gh_2$ ，上升过程有  $hv_3^2 = 2(1-\lambda)gHh_3$ ，联立有  $h_3 = \frac{h}{H}(h_2 + \frac{v^2}{(1-\lambda)2g})$ ，再将  $h_2$  代入  $h_3$  有

$h_3 = (\frac{h}{H})^3 \cdot h_0 + (\frac{h}{H})^3 \cdot \frac{v^2}{2g(1-\lambda)} + (\frac{h}{H})^2 \cdot \frac{v^2}{2g(1-\lambda)} + (\frac{h}{H})^1 \cdot \frac{v^2}{2g(1-\lambda)}$ ，直到拍击第  $N$  次，同理代入  $k$  后，下降过程有

$v_N^2 - v^2 = 2(1-\lambda)gh_{N-1}$ ，上升过程有  $hv_N^2 = 2(1-\lambda)gHh_N$ ，联立有  $h_N = \frac{h}{H}(h_{N-1} + \frac{v^2}{2g(1-\lambda)})$ ，将  $h_{N-1}$  代入  $h_N$  有

$h_N = (\frac{h}{H})^N \cdot h_0 + (\frac{h}{H})^N \cdot \frac{v^2}{2g(1-\lambda)} + (\frac{h}{H})^{N-1} \cdot \frac{v^2}{2g(1-\lambda)} + \dots + (\frac{h}{H})^1 \cdot \frac{v^2}{2g(1-\lambda)}$ ，其中  $h_N = H$ ， $h_0 = h$

$$\text{则有 } H = (\frac{h}{H})^N \cdot h + [\frac{(\frac{h}{H})^{N+1} - \frac{h}{H}}{\frac{h}{H} - 1}] \frac{v^2}{2g(1-\lambda)}, \text{ 则 } I = mv' = m\sqrt{\frac{2g(1-\lambda)(H-h)(H^{N+1}-h^{N+1})}{h(H^N-h^N)}}$$

方法二：由(1)问可知篮球上升和下降过程中的加速度分别为  $a_{\downarrow} = (1-\lambda)g$  (方向向下)， $a_{\uparrow} = (1+\lambda)g$  (方向向下) 由题知运动员拍击一次篮球(拍击时间极短)，瞬间给其一个竖直向下、大小相等的冲量  $I$ ，由于拍击时间极短，则重力的冲量可忽略不计，则根据动量定理有  $I = mv'$ ，即每拍击一次篮球将给它一个速度  $v'$ 。设篮球从  $H$  下落时，速度为  $v_0$ ，反弹高度为  $h$ ，篮球受到冲量  $I$  后速度为  $v'$ ，落地时速度为  $v_1$ ，则

$$2(1+\lambda)gh = (kv_0)^2, \quad 2(1-\lambda)gh = v_1^2 - v^2, \quad \text{联立可得 } h = \frac{(kv_0)^2}{2(1+\lambda)g} = \frac{v_1^2 - v^2}{2(1-\lambda)g}, \quad \text{代入 } k \text{ 可得, } v^2 = v_1^2 - \frac{h}{H}v_0^2 \dots\dots ①$$

篮球再次反弹, 反弹速度为  $kv_1$ , 设反弹高度为  $h_1$ , 受到冲量后, 落地速度为  $v_2$ , 同理可得  $2(1+\lambda)gh_1 = (kv_1)^2$ ,

$$2(1-\lambda)gh_1 = v_2^2 - v^2, \quad \text{同理化简可得 } v^2 = v_2^2 - \frac{h}{H}v_1^2 \dots\dots ②, \quad \text{篮球第三次反弹, 反弹速度为 } kv_2, \quad \text{设反弹高度为}$$

$h_2$ , 受到冲量后, 落地速度为  $v_3$ , 同理可得  $2(1+\lambda)gh_2 = (kv_2)^2$ ,  $2(1-\lambda)gh_2 = v_3^2 - v^2$ , 同理化简可得

$$v^2 = v_3^2 - \frac{h}{H}v_2^2 \dots\dots ③ \dots\dots \text{第 } N \text{ 次反弹可得 } v^2 = v_N^2 - \frac{h}{H}v_{N-1}^2 \dots\dots (N) \text{ 对式子 } ①②③ \dots\dots (N) \text{ 两侧分别乘以 } \left(\frac{H}{h}\right)^0,$$

$$\frac{H}{h}, \quad \frac{H^2}{h^2}, \quad \dots\dots, \quad \frac{H^{N-1}}{h^{N-1}}, \quad \text{再相加可得 } \left(1 + \frac{H}{h} + \frac{H^2}{h^2} + \frac{H^3}{h^3} + \dots + \frac{H^{N-1}}{h^{N-1}}\right)v^2 = \frac{H^{N-1}}{h^{N-1}}v_N^2 - \frac{h}{H}v_0^2, \quad \text{得}$$

$$\frac{1 - \left(\frac{H}{h}\right)^N}{1 - \frac{H}{h}}v^2 = \frac{H^{N-1}}{h^{N-1}}v_N^2 - \frac{h}{H}v_0^2, \quad \text{其中, } v_0^2 = 2(1-\lambda)gH, \quad (kv_N)^2 = 2(1+\lambda)gH, \quad \text{可得}$$

$$v' = \sqrt{\frac{2g(1-\lambda)(H-h)(H^{N+1} - h^{N+1})}{h(H^N - h^N)}}, \quad \text{可得冲量 } I \text{ 的大小 } I = mv' = m\sqrt{\frac{2g(1-\lambda)(H-h)(H^{N+1} - h^{N+1})}{h(H^N - h^N)}}$$