

《高 2026 届二诊模拟考试》参考答案

题号	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
答案	C	B	C	D	B	D	D	BD	AC	BD

1. C【详解】A. 玻尔的原子能级模型仅适用于氢原子等单电子系统，无法准确描述多电子原子的结构，故 A 错误；  
B. 如果物体能够全部吸收外来的电磁波而不发生反射，这种物体就称为黑体。黑体可以发出辐射，故 B 错误；  
C. 德布罗意物质波假设认为所有运动的粒子都具有波动性（波长  $\lambda = \frac{h}{p}$ ），但宏观物体的德布罗意波长极小（如棒球波长约  $10^{-34}\text{m}$ ），无法观察到波动性（仅微观粒子如电子可观测），故 C 正确；

D. 爱因斯坦光电效应方程（ $E_k = h\nu - W$ ）表明光子最大动能随入射光频率的增大而线性增大，但光电流强度（单位时间发射电子数）与入射光强度（光子流密度）成正比，与频率无关，故 D 错误。

2. B【详解】A. 地震波中，纵波传播方向与质点振动方向平行，横波传播方向与质点振动方向垂直。弹簧振子套在光滑直杆上，只能沿杆方向振动，因此它是由纵波驱动的，而非横波，故 A 错误；  
弹簧振子和单摆做受迫振动时的频率等于驱动力的频率，故 B 正确 C 错误；

D. 设震源到“地动仪”的距离为  $s$ ，则纵波到达时间为  $t_1 = \frac{s}{v_1}$ ，横波到达时间为  $t_2 = \frac{s}{v_2}$

故时间差为  $t = t_2 - t_1 = s \frac{v_1 - v_2}{v_1 v_2}$  解得  $s = \frac{v_1 v_2 t}{v_1 - v_2}$ ，故 D 错误。

3. C【详解】从空气膜的上下表面分别反射的两列光是相干光，其光程差为  $\Delta x = 2d$ ，即光程差为空气层厚度的 2 倍，当光程差  $\Delta x = n\lambda$  时，此处表现为亮条纹。

A. 将红色激光的光照强度变为原来的 2 倍，不影响光程差，从而不会影响条纹间距，A 错误；

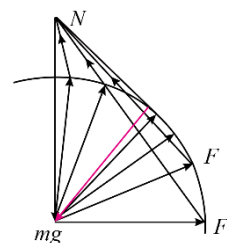
B. 在薄膜内充满折射率是空气的 2 倍的介质，根据  $n = \frac{\lambda_0}{\lambda}$  光在该介质内的波长变为空气中波长的  $\frac{1}{2}$ ，相同位置处光程差变大， $\Delta x$  变小，变为原来的一半，B 错误；

C. 抽走木板后，劈尖的夹角  $\theta$  减小，相同位置处的光程差减半，则  $\Delta x$  增大为原来的 2 倍，C 正确；

D. 用波长为红光波长一半的激光照射，相同位置处光程差变大， $\Delta x$  变小，变为原来的一半，D 错误。

4. D【详解】对小球进行受力分析，小球受到重力  $mg$ 、水平外力  $F$ （ $F < mg$ ）和半圆形槽的支持力  $N$ ，三力平衡。设支持力与竖直方向夹角为  $\theta$ ，作出矢量三角形如图所示

由图可知，外力大小不变，逆时针缓慢转动  $90^\circ$  过程中，半圆形槽对小球的支持力  $N$  与竖直方向的夹角先增大后减小（ $N$  与  $F$  垂直时夹角最大），根据几何关系可知小球高度先升高后降低。



5. B【详解】A.  $U=0.2\text{V}$  时，磁通量的变化率为  $0.2\text{V}$ ，则  $R_2$  两端的电压有效值为  $U_2 = n_2 U = 20\text{V}$ ，

$R_2$  的功率为  $P_2 = \frac{U_2^2}{R_2} = 4.0\text{W}$ ，A 错误；

B. 变压器和  $R_2$  等价于  $\frac{n_1^2}{n_2^2} R_2$  的电阻， $R_1 = \frac{n_1^2}{n_2^2} R_2$ ， $R_2$  的功率最大，所以  $R_2$  变大时， $R_2$  的功率可能先增大后减小，故 B 正确；

C. 当  $R_2$  变大时， $I_2$  减小，则  $I_1 = \frac{n_2}{n_1} \cdot I_2$  减小，所以  $R_1$  的功率  $P_1 = I_1^2 R_1$  减小，故 C 错误；

D.  $R_2$  变大时， $I_1$  变小，则原线圈的电压变大， $U = \frac{U_1}{n_1}$  变大，故 D 错误。

6. D【详解】A. 绳子断开后小球做平抛运动，由  $H - L\cos 37^\circ = \frac{1}{2}gt^2$ ，解得  $t = \frac{\sqrt{6}}{5}\text{s}$ ，故 A 正确；

B. 设小球做圆周运动的速度大小为  $v$ ，则有  $mg \tan 37^\circ = m \frac{v^2}{L \sin 37^\circ}$ ，解得  $v = \frac{3\sqrt{2}}{2}\text{m/s}$ 。小球平抛的水平位移  $x = vt = \frac{3\sqrt{3}}{5}\text{m}$ ，小球的落点到  $O_3$  的距离  $s = \sqrt{(L \sin 37^\circ)^2 + x^2} = 1.2\text{m}$ ，故 B 正确；

C. 若增大  $H$ ，由  $H - L \cos \alpha = \frac{1}{2}gt^2$ ，可知小球做平抛运动的时间变长，由  $mg \tan 37^\circ = m \frac{v^2}{L \sin 37^\circ}$ ，可知小球平抛运动的初速度大小不变，则小球平抛的水平位移  $x$  变大，落点到  $O_3$  的距离  $s$  变大，故 C 正确；

D. 由  $H - L\cos 37^\circ = \frac{1}{2}gt^2$  得  $t = \sqrt{\frac{2(H-L\cos 37^\circ)}{g}}$ , 若增大  $L$ , 由  $mg\tan 37^\circ = m\frac{v^2}{L\sin 37^\circ}$ , 得  $v = \sqrt{gL\sin 37^\circ \tan 37^\circ}$ , 小球平抛的水平位移  $x = vt = \sqrt{\frac{9}{5}(L - \frac{2}{5}L^2)}$ . 小球的落点到  $O_3$  的距离  $s = \sqrt{(L\sin 37^\circ)^2 + x^2} = \sqrt{\frac{9}{5}(L - \frac{1}{5}L^2)}$

又  $1\text{m} < L < \frac{H}{\cos 37^\circ} = 2.5\text{m}$ , 若增大  $L$ , 由二次函数知识可知落点到  $O_3$  的距离一直增大, 故 D 错误。

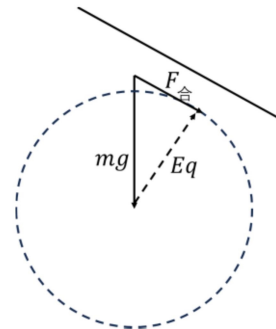
7. D 【详解】AB. 只要合外力在垂直于收集屏方向的分量指向收集屏, 液滴即可被收集。

$E_1q \cos 60^\circ - mg \sin 60^\circ \geq 0, E_1 \geq \frac{\sqrt{3}mg}{q}$ , 故 A 错误

$E_2q \sin 60^\circ - mg \sin 60^\circ \geq 0, E_2 \geq \frac{mg}{q}$ , 故 B 错误

C. 电场垂直指向收集屏时, 加速度最大  $a = \frac{Eq - mg \sin 60^\circ}{m} = \frac{\sqrt{3}mg}{2q}$ ,  $t = \sqrt{\frac{2d}{a}} = \sqrt{\frac{4d}{\sqrt{3}g}}$ , 故 C 错误

D. 电场方向任意调节, 临界情况合外力方向恰好与虚线圆相切且平行于收集屏, 此时对应的电场大小最小为  $\frac{\sqrt{3}mg}{2q}$



8. BD 【详解】CD. 根据题意, 由万有引力提供向心力有  $\frac{GMm}{R^2} = m\frac{4\pi^2}{T^2}R$  整理可得  $R^3 = \frac{GM}{4\pi^2} \cdot T^2$ , 两边取对数有  $\lg R = \frac{2}{3} \lg T + \lg \frac{GM}{4\pi^2}$ . 可知, 图线斜率等于  $\frac{2}{3}$ , 图线纵截距与木星的质量有关, 故 C 错误, D 正确;

AB. 由图可知, 木卫四的轨道半径最大, 木卫一的轨道半径最小, 由万有引力提供向心力有  $\frac{GMm}{R^2} = m\frac{v^2}{R}$ ,  $\frac{GMm}{R^2} = ma$

解得  $v = \sqrt{\frac{GM}{R}}$ ,  $a = \frac{GM}{R^2}$  可知, 木卫四的加速度比木卫一的小, 四颗卫星中, 木卫一的速度最大, 故 A 错误, B 正确。

9. AC 【详解】A. 质子在电场力作用下, 沿  $z$  轴正方向做初速度为 0 的匀加速直线运动, 在洛伦兹力的作用下, 在  $xOy$  平面内做匀速圆周运动, 由几何关系可知, 质子做圆周运动的半径  $r = L$ , 由洛伦兹力提供质子做圆周运动的向心力, 有  $qBv_0 = \frac{mv_0^2}{r}$  解得匀强磁场的磁感应强度大小  $B = \frac{mv_0}{qL}$ , 故 A 正确;

B. 质子从入射到与  $z$  轴交第 1 个点的过程经历的时间  $t = \frac{1}{2} \times \frac{2\pi r}{v_0}$ , 沿  $z$  轴方向有  $2L = \frac{1}{2} \times \frac{qE}{m} t^2$ , 解得  $E = \frac{4mv_0^2}{qL\pi^2}$ , 故 B 错误;

C. 质子每隔  $2t$  经过出发点正上方, 则质子第  $n$  次经过出发点正上方时  $z$  轴方向上的位移大小  $L_z = \frac{1}{2} \times \frac{qE}{m} \times (2nt)^2 (n = 1, 2, 3, \dots)$  解得  $L_z = 8n^2L$ , 则当  $n = 2$  时质子经过点  $(2L, 0, 32L)$ , 故 C 正确;

D. 质子与  $z$  轴第 1 次相交后, 每隔  $2t$  时间再与  $z$  轴相交, 则第  $n$  次与  $z$  轴相交时, 在  $z$  轴上有  $L_z' = \frac{1}{2} \times \frac{qE}{m} \times [(2n - 1)t]^2 (n = 1, 2, 3, \dots)$  则与  $z$  轴的第 5 个交点的坐标为  $(0, 0, 162L)$ , 故 D 错误。

10. BD 【详解】

A.  $PQ$  杆达到最大速度  $v_m$  时, 加速度为 0, 处于平衡状态。

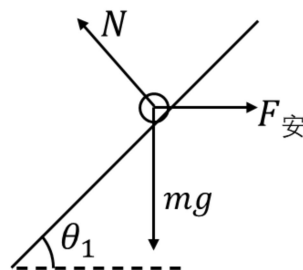
容易判断, 此时感应电动势为  $E = BLv_m \cos \theta_1$

感应电流从 Q 流向 P, 大小为  $I = \frac{E}{2R} = \frac{BLv_m \cos \theta_1}{2R}$

安培力方向水平向右, 大小为  $F_{安} = BIL = \frac{B^2L^2v_m \cos \theta_1}{2R}$

沿导轨方向受力平衡:  $F_{安} \cos \theta_1 = mg \sin \theta_1$

解得  $v_m = \frac{2mgR \sin \theta_1}{B^2L^2 \cos^2 \theta_1} = \frac{2\sqrt{2}mgR}{B^2L^2}$



此时PQ两端的电势差为  $U = E - IR = \frac{BLv_m \cos \theta_1}{2} = \frac{mgR}{BL}$

BC.通过PQ杆的电量  $Q = \frac{1}{2R} \Delta\Phi$ ,  $\Delta\Phi$ 为整个过程中回路的磁通量变化量, 故还需求得MN杆的下降高度  
设任意时刻的感应电流大小为  $I$  (以回路 QPMN 为正方向), 两杆受力如图所示。其中

$$F_{安1} = BIL \quad F_{安2} = BI\sqrt{3}L$$

分别写出两杆的牛顿运动方程

$$ma_1 = mg \sin \theta_1 - BIL \cos \theta_1 = \frac{\sqrt{2}}{2} mg - \frac{\sqrt{2}}{2} BIL$$

$$ma_2 = mg \sin \theta_2 - BI\sqrt{3}L \cos \theta_2 = \frac{\sqrt{3}}{2} mg - \frac{\sqrt{3}}{2} BIL$$

观察两方程, 易得两杆的加速度始终满足

$$\frac{a_1}{a_2} = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}}$$

又由于两杆初速度均为 0, 故两杆任意时刻的速度大小和位移大小满足同样的比例。

PQ杆的高度下降  $h$  时, MN杆下降的高度  $h'$  满足  $\frac{h/\sin \theta_1}{h'/\sin \theta_2} = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}}$  解得  $h' = \frac{3}{2}h$

回路的磁通量变化量为  $\Delta\Phi = B(Lh \cot \theta_1 + \sqrt{3}Lh' \cot \theta_2) = \frac{5}{2}BLh$

$$\text{故 } Q = \frac{1}{2R} \Delta\Phi = \frac{5BLh}{4R}$$

D.对两杆均释放后的任意时刻, 上一问中关于两杆加速度关系的讨论仍然成立, 即始终有  $\frac{a_1}{a_2} = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}}$

于是, 经历相等的时间后, 两杆速度的变化量满足  $\frac{\Delta v_1}{\Delta v_2} = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}}$

设PQ最终能达到的最大速度为  $v_1$ , MN最终能达到的最大速度为  $v_2$ , 有  $\frac{v_1 - \frac{\sqrt{2}mgR}{B^2L^2}}{v_2 - 0} = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}}$  ①

当两杆达到稳定速度时, 两杆应均处于平衡状态, 对 PQ 做受力分析

$$mg \sin \theta_1 = BIL \cos \theta_1 = B \left( \frac{BLv_1 \cos \theta_1 + B\sqrt{3}Lv_2 \cos \theta_2}{2R} \right) L \cos \theta_1 \quad ②$$

联立①②, 解得  $v_1 = \frac{7\sqrt{2}mgR}{5B^2L^2}$

11. (1)  $\frac{4}{3}$  4.8cm (2)变大

【详解】(1)  $n = \frac{\sin \theta_4}{\sin \theta_3} = \frac{S_1P/S_1O_2}{QP/QO_2} = \frac{4}{3}$

$$S_1S_2 \sin \left( \frac{\pi}{2} - \theta_4 \right) = \frac{d}{\cos \theta_3} \sin(\theta_4 - \theta_3) = \frac{d}{\cos \theta_3} (\sin \theta_4 \cos \theta_3 - \sin \theta_3 \cos \theta_4) \text{ 解得 } d = 4.8\text{cm}$$

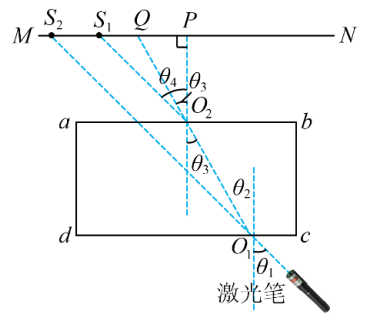
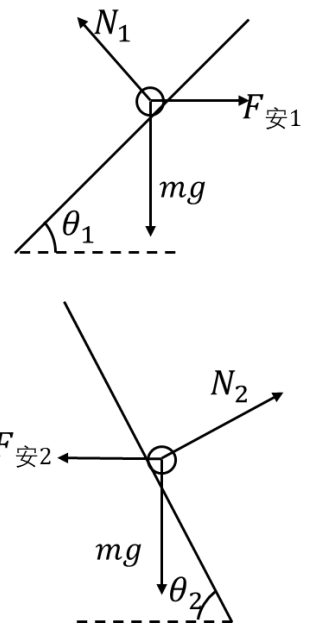
(2) 频率增加, 折射率增大, 光线偏折更明显,  $S_1S_2$  变大

12. (1) ③3000 ④  $\frac{5}{3}b$  没有 (2)  $\frac{U_1}{I_1} - \frac{U_2}{I_2}$  偏大

【详解】(1) ③[1]根据并联电路规律可知  $U_I = U_2 + \frac{U_2}{R_{V2}} R_2$

由题意可知  $U_2 = \frac{2}{3}U_I$ ,  $R_2 = 1500\Omega$ , 解得  $R_{V2} = 3000\Omega$

④[2]根据闭合电路欧姆定律可得  $E = U_I + \left( \frac{U_1}{R_{V1}} + \frac{U_2}{R_{V2}} \right) R_I$



整理得  $U_1 = \frac{ER_{V1}}{R_{V1}+R_1} - \frac{R_1R_{V1}}{R_{V2}(R_{V1}+R_1)}U_2$  即  $U_1 = \frac{3E}{5} - \frac{4}{5}U_2$ ,  $U_1 - U_2$  图像纵轴截距为  $b = \frac{3E}{5}$  电源电动势为  $E = \frac{5}{3}b$

[3]按图甲所示电路进行实验, 消除了电压表分流对实验的影响, 电压与电流的测量值等于真实值, 该实验没有系统误差。

(2) [4]根据实验步骤, 由欧姆定律得:  $U_1=I_1(R_A+R_P+R_x)$ ,  $U_2=I_2(R_A+R_P)$  解得  $R_x = \frac{U_1}{I_1} - \frac{U_2}{I_2}$  [5]若采用图丙, 实际测得为  $R_A+R_x$ , 测量值偏大

13. (1)  $m = \rho Sh_0$  (2)  $N = \frac{2(p_0 + \rho gh_0)hSN_A}{5p_0V_0}$

【详解】(1) 初始时, 封闭气体的压强为  $p_1 = p_0 + \rho gh_0$  (2 分)

根据活塞的受力平衡有  $p_1S = p_0S + mg$  (2 分)

联立解得  $m = \rho Sh_0$  (1 分)

(2) 与标准情况对比, 气体的物质的量为  $n = \frac{pV}{p_0V_0}$  (2 分)

分子数为  $N = nN_A$  (1 分)

联立解得  $N = \frac{2(p_0 + \rho gh_0)hSN_A}{5p_0V_0}$  (2 分)

14. (1) 4.5m (2)  $\frac{5}{18} \leq \mu < \frac{5}{12}$

【详解】(1) 小球从水平位置摆至竖直位置过程, 由动能定理有  $mgL = \frac{1}{2}mv_0^2$

代入数据解得小球运动至最低点时的速度为  $v_0 = \sqrt{2gL} = 10\text{m/s}$  (1 分)

设小球与凹槽碰撞后速度为  $v_1$ , 凹槽的速度为  $v_2$ , 则由动量守恒定律有  $mv_0 = mv_1 + Mv_2$  (1 分)

由机械能守恒定律有  $\frac{1}{2}mv_0^2 = \frac{1}{2}mv_1^2 + \frac{1}{2}Mv_2^2$  (1 分)

联立解得  $v_1 = -5\text{m/s}$ ,  $v_2 = 5\text{m/s}$  (1 分)

即小球与凹槽碰撞后以  $5\text{m/s}$  的速度反弹, 之后小球绕  $O'$  恰好做完整的圆周运动, 到达最高点时重力提供向心力, 则

有  $mg = m\frac{v_3^2}{R}$  (1 分)

小球与凹槽碰撞后从最低点运动到最高点的过程中, 由动能定理有  $-mg \cdot 2R = \frac{1}{2}mv_3^2 - \frac{1}{2}mv_1^2$  (1 分)

代入数据, 联立解得小球绕  $O'$  恰好做完整的圆周运动的半径为  $R = 0.5\text{m}$

所以  $O$  到  $O'$  点的距离为  $h = L - R = 4.5\text{m}$  (1 分)

(2) 凹槽与物块组成的系统动量守恒, 则有  $Mv_2 = (M + m')v_{共}$  (1 分) 解得  $v_{共} = \frac{10}{3}\text{m/s}$  (1 分)

设物块在凹槽上相对滑动的路程为  $s$ , 由于凹槽与物块发生两次弹性碰撞后不再发生第三次碰撞, 说明相对滑动的总路程满足  $2d < s \leq 3d$

其中  $d = 1\text{m}$ , 所以有  $2\text{m} < s \leq 3\text{m}$

由能量守恒定律有  $\frac{1}{2}Mv_2^2 - \frac{1}{2}(M + m')v_{共}^2 = \mu m'gs$  (1 分)

当  $s = 2\text{m}$  时, 解得  $\mu_{\max} = \frac{5}{12}$  (1 分)

当  $s = 3\text{m}$  时, 解得  $\mu_{\min} = \frac{5}{18}$  (1 分)

故凹槽与物块间动摩擦因数的取值范围为  $\frac{5}{18} \leq \mu < \frac{5}{12}$

15.

(1) 设金属棒第一次达到稳定的速度为  $v_0$ ，电容器上剩余电量为  $q_0$

此时回路中电流为 0，于是有

$$Bdv_0 = \frac{q_0}{C} \quad \text{①(1分)}$$

另一方面在金属杆达到稳定的过程中，其牛顿运动方程为

$$ma = BId$$

两侧同时乘  $\Delta t$  并求和

$$\begin{aligned} ma\Delta t &= BId\Delta t \\ m\Delta v &= Bd(-\Delta q) \end{aligned}$$

即

$$m(v_0 - 0) = Bd(Q_0 - q_0) \quad \text{②(2分)}$$

联立①②解得

$$v_0 = \frac{BdQ_0}{B^2d^2C + m} \quad \text{(2分)}$$

方向水平向右

$$q_0 = BdCv_0 = \frac{B^2d^2C}{B^2d^2C + m}Q_0$$

(2) 由于导轨足够长，金属棒第一次经过  $O_1O_2$  时速度为  $v_0$

在后续运动过程中，由于金属杆、线圈、导轨都没有电阻，因此金属杆的动生电动势必然与线圈的自感电动势等大反向，即

$$Bdv = L \frac{\Delta I}{\Delta t} \quad \text{(1分)}$$

$$Bdv\Delta t = L\Delta I$$

求和得

$$Bd(x - 0) = L(I - 0)$$

$$Bdx = LI \quad \text{③(1分)}$$

其中  $x$  为金属杆在  $O_1O_2$  右侧的位移。

另一方面金属杆受到的合力（向右为正）为

$$F = -BId$$

将③代入，得

$$F = -\frac{B^2d^2x}{L} \quad \text{(1分)}$$

这是一个等效劲度系数  $k = \frac{B^2d^2}{L}$  的线性恢复力，因此金属杆做平衡位置在  $O_1O_2$  处的简谐振动。金属棒从第一次经过  $O_1O_2$  到回到  $O_1O_2$  的时间为简谐振动周期的一半。

$$t = \frac{1}{2}T = \pi\sqrt{\frac{m}{k}} = \pi\sqrt{\frac{mL}{B^2d^2}} \quad \text{(2分)}$$

(3)

由于简谐运动对称性，金属棒第一次向左通过  $O_1O_2$  的速度仍然为  $v_0$ 。此时动生电动势与电容对外的电压方向相同，电容放电的同时金属棒减速。此时若金属棒先减速为 0，则电容继续放电使金属棒向右加速；若电容先放完电，则金属棒继续减速并为电容反向充电。但金属棒最终一定会达到一个新的匀速  $v_1$ ，设  $v_1$  向右为正，此时电容电量为  $q_1$ 。

类似①②有

$$Bdv_1 = \frac{q_1}{C} \quad (5)$$

$$m\Delta v = Bd(-\Delta q)$$

即

$$m(v_1 - (-v_0)) = Bd(q_0 - q_1) \quad (6)$$

联立⑤⑥解得

$$v_1 = \frac{Bdq_0 - mv_0}{B^2d^2C + m}$$

$$q_1 = Bdcv_1 \quad (1 \text{ 分})$$

带入 $q_0, v_0$

$$v_1 = \frac{BdQ_0(B^2d^2C - m)}{(B^2d^2C + m)^2} \quad (1 \text{ 分})$$

$$q_1 = \frac{B^2d^2C(B^2d^2C - m)}{(B^2d^2C + m)^2} Q_0 \quad (1 \text{ 分})$$

对比 $q_0, v_0$ 有

$$v_1 = \frac{B^2d^2C - m}{B^2d^2C + m} v_0 = \frac{k-1}{k+1} v_0 > 0$$

$$q_1 = \frac{B^2d^2C - m}{B^2d^2C + m} q_0 = \frac{k-1}{k+1} q_0 \quad (\text{用} k \text{ 表达共} 1 \text{ 分})$$

于是，每次金属杆从左向右通过 $O_1O_2$ 时系统中剩余的能量都是上一次左向右通过 $O_1O_2$ 时的 $(\frac{k-1}{k+1})^2$ 。而金属杆在电感回路上返回时剩余动能不变。金属杆第一次从左向右通过 $O_1O_2$ 时系统中剩余的能量为

$$\frac{1}{2}mv_0^2 + \frac{1}{2} \frac{q_0^2}{C} = \frac{B^2d^2C}{B^2d^2C + m} \times \frac{1}{2} \frac{Q_0^2}{C} = \frac{k}{k+1} \times \frac{1}{2} \frac{Q_0^2}{C} \quad (1 \text{ 分})$$

综上所述，金属杆第 $n$ 次经过 $O_1O_2$ 时，系统中剩余的总能量占电容初始储存能量的比例为

$$\eta = \begin{cases} \frac{k}{k+1} \left(\frac{k-1}{k+1}\right)^{n-1} & n \text{ 为奇数} \\ \frac{k}{k+1} \left(\frac{k-1}{k+1}\right)^{n-2} & n \text{ 为偶数} \end{cases}$$

电阻上消耗的总热量占电容初始储存能量的比例为

$$1 - \eta = \begin{cases} 1 - \frac{k}{k+1} \left(\frac{k-1}{k+1}\right)^{n-1} & n \text{ 为奇数} \\ 1 - \frac{k}{k+1} \left(\frac{k-1}{k+1}\right)^{n-2} & n \text{ 为偶数} \end{cases} \quad (1 \text{ 分})$$