

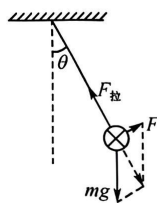
2025~2026 学年高三 12 月质量检测卷 · 物理(A 卷)

参考答案、提示及评分细则

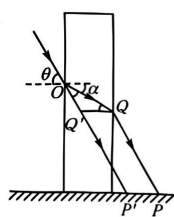
1. D 在圆环由虚线下方转至虚线上方的过程中,圆环磁通量向里增大,根据楞次定律可知,感应电流沿逆时针方向,A 错误;因切割磁感线有效长度先增大后减小,故感应电流先增大后减小,B 错误;有效长度和电流发生变化,圆环受到的安培力大小变化,C 错误;圆环受安培力的有效长度是圆环在水平虚线上的切割线,故圆环受到的安培力方向始终竖直向下,D 正确.

2. C 人在最低点加速度向上,则弹性绳的弹力大于重力,A 错误;失重阶段的加速度 $a = g - \frac{F}{m}$,当弹性绳完全松弛($F=0$)时,加速度最大且等于 g ,B 错误;人的速度达最大时,加速度为零,则弹性绳的弹力和人的重力大小相等,C 正确;超重阶段的最大加速度出现在最低点,此时弹性绳拉力最大,由牛顿第二定律 $a = \frac{F}{m} - g$,若拉力 $F > 2mg$,则加速度 $a > g$,因此超重阶段的最大加速度可以大于重力加速度,D 错误.

3. B 对通电导体棒进行受力分析,如图所示,受到重力、细线拉力和安培力作用处于平衡.根据平衡条件可知,当安培力方向垂直于细线拉力时,导体棒所受的安培力最小,此时磁感应强度为最小,即 $Bil = mg \sin \theta$,解得 $B = \frac{mg \sin \theta}{il} = \frac{mg}{2il}$,再根据左手定则可知,磁感应强度方向为沿悬线向上,B 正确.



4. D 光线的传播路径如图所示,根据折射定律有 $n = \frac{\sin 60^\circ}{\sin \alpha}$,解得 $\alpha = 30^\circ$,光线经玻璃砖折射后与原光路平行,可知 $PP'Q'Q$ 为平行四边形, $\angle OQQ' = \angle QOQ' = 30^\circ$, $\triangle OQQ'$ 为等腰三角形,由几何关系可知, $OQ = 2l \cos 30^\circ$, $d = OQ \cos 30^\circ$,解得 $d = \frac{3}{2}l$,D 正确.



5. C 设圆环 1 的半径 $r_1 = r$,则圆环 2 的半径 $r_2 = \sqrt{2}r$,正方形的边长 $l = 2r$,则圆环 1、2 的感

应电动势之比为 $\frac{E_1}{E_2} = \frac{\frac{\Delta B}{\Delta t} \cdot \pi r_1^2}{\frac{\Delta B}{\Delta t} \cdot l^2} = \frac{\pi}{4}$,由电阻定律可知,圆环 1、2 的电阻之比 $\frac{R_1}{R_2} = \frac{r_1}{r_2} = \frac{1}{\sqrt{2}}$,由 $I = \frac{E}{R}$ 可知 $\frac{I_1}{I_2} = \frac{\sqrt{2}\pi}{4} = \frac{\pi}{2\sqrt{2}}$,C 正确.

6. D 沿不同方向抛出的小球受到的电场力与重力都相同,故运动的加速度相同,A 错误;球从 G 点出发,到 B 点时动能最大,则电场力与重力的合力方向沿 FB 方向,B 错误;由几何关系可得 FB 与竖直方向的夹角为 $\theta = 45^\circ$,当电场强度有最小值时,可得 $Eq = mg \sin \theta$,解得 $E_{\min} = \frac{\sqrt{2}mg}{2q}$,C 错误;若电场强度的大小为 $\frac{mg}{q}$,则电场强度方向水平向右,圆上 C 点电势最低,小球经过 C 点时电势能最小,D 正确.

7. A 由题意可知 $M > m$,设两球第一次碰撞后速度分别为 v_1 、 v_2 ,根据动量守恒有 $Mv_0 = Mv_1 + mv_2$,根据能量守恒有 $\frac{1}{2}Mv_0^2 = \frac{1}{2}Mv_1^2 + \frac{1}{2}mv_2^2$,联立解得 $v_1 = \frac{M-m}{M+m}v_0$, $v_2 = \frac{2M}{M+m}v_0$,球 2 运动到墙壁的时间 $t_1 = \frac{x_0}{v_2}$,此过程球 1 运动的距离为 $x_1 = v_1 t_1$,球 1 到墙壁的距离为 $\Delta L = x_0 - x_1$,设经过 t_2 时间两球再次相碰,则有 $(v_1 + v_2)t_2 = \Delta L$,此过程球 2 运动的距离 $x_2 = v_2 t_2$,故两次碰撞前后球 2 运动的路程为 $s_B = x_0 + x_2$,解得 $s_B = 6 + \frac{6(M+m)}{3M-m}$ (m),由于 $M > m$,近似处理可知 $x_2 > 2$ m,则 $s_B > 8$ m,故选 A.

8. BC 由左手定则可知,带正电的粒子向 B 板偏转,所以 B 板是发电机的正极, A 错误;根据左手定则,电子将向上偏转,所以上表面的电势比下表面的低, B 正确;电荷通过电磁流量计时有 $\frac{qU_{NM}}{d} = qvB$, 污水的流量为 $Q = vS = \frac{\pi vd^2}{4}$, 解得 $Q = \frac{\pi d}{4B} U_{NM}$, 在 B、d 一定时, 流量 Q 正比于 U_{NM} , C 正确;设回旋加速器 D 形盒的半径为 R, 粒子获得的最大速度为 v_m , 根据牛顿第二定律有 $qv_m B = m \frac{v_m^2}{R}$, 解得 $v_m = \frac{BqR}{m}$, 粒子的最大动能为 $E_{km} = \frac{1}{2} m v_m^2 = \frac{B^2 q^2 R^2}{2m}$, 由上式可知粒子获得的最大动能与加速电压 U 无关, D 错误.

9. AD 物块离开传送带右端做平抛运动的时间 $t = \sqrt{\frac{2h}{g}} = 1 \text{ s}$, 则物块离开传送带右端做平抛运动的速度 $v_0 = \frac{s}{t} = 4 \text{ m/s}$, A 正确;物块在传送带加速运动时, 由牛顿第二定律得 $\mu mg = ma$, 解得 $a = \mu g = 2 \text{ m/s}^2$, 物块加速过程位移 $x = \frac{v_0^2}{2a} = 4 \text{ m}$, 若 $AB = 6 \text{ m}$, 则一定是先加速到 4 m/s 再匀速运动, 则 $v = 4 \text{ m/s}$, B 错误;若 $v = 5 \text{ m/s}$, 则从 A 到 B 一直加速, $AB = 4 \text{ m}$, 加速时间 $t = \frac{v_0}{a} = 2 \text{ s}$, 传送带位移 $x' = vt = 10 \text{ m}$, 则 $Q = \mu mg \Delta x = 12 \text{ J}$, C 错误, D 正确.

10. BD O 点是振动加强点, 位移随时间变化, 不是始终位于波峰处, A 错误;由题意, $\triangle ABC$ 是直角三角形, $\angle B = 90^\circ$, $\cos \angle A = \frac{3}{5}$, 由余弦定理得 $L_{BD} = \sqrt{L_{AB}^2 + L_{AD}^2 - 2L_{AB}L_{AD} \cos \angle A} = 2.4a$, D 点到两波源的波程差 $\Delta x = L_{CD} - L_{BD} = \lambda$, 解得 $\lambda = 0.8a$, 频率为 $f = \frac{v}{\lambda} = \frac{5v}{4a}$, B 正确;A 点到两波源的波程差 $\Delta x = 2a < 3\lambda$, 则 OA 之间连线上有 2 个振动加强点, C 点到两波源的波程差 $\Delta x = 4a = 5\lambda$, 则 CO 之间连线上有 4 个振动加强点, 故加上 O 点 AC 之间连线上共有 7 个振动加强点, C 错误;同时将两波源的频率增大一倍后, 则 $\lambda' = \frac{\lambda}{2}$, D 点到两波源的波程差 $\Delta x = 2\lambda'$, D 点仍是振动加强点, D 正确.

11. (1) 5.980 (1 分) (2) 最低点 (1 分) $\frac{2t}{N-1}$ (2 分) (3) T^2 (1 分) $\frac{4\pi^2}{k}$ (2 分) (4) 不变 (1 分)

解析: (1) 由图乙可知, 摆球的直径为 $d = 5.5 \text{ mm} + 48.0 \times 0.01 \text{ mm} = 5.980 \text{ mm}$.

(2) 当磁感应强度测量值最大时, 小球离传感器最近, 所以小球位于最低点; 每隔半个周期磁感应强度达到最大值一次, 所以 t 时间内共经历 $\frac{N-1}{2}$ 个周期, 即 $t = \frac{N-1}{2} T$, 故得周期 $T = \frac{2t}{N-1}$.

(3) 根据单摆周期公式可得 $T = 2\pi \sqrt{\frac{l+d}{g}}$, 可得 $T^2 = \frac{4\pi^2}{g} l + \frac{2\pi^2 d}{g}$, 则 T^2 为纵坐标, 以 l 为横坐标, 描点作图; 图像的斜率为 $k = \frac{4\pi^2}{g}$, 解得重力加速度的测量值为 $g = \frac{4\pi^2}{k}$.

(4) 若用 $l+d$ 作为摆长, 则有 $T^2 = \frac{4\pi^2}{g} l + \frac{4\pi^2 d}{g}$, 斜率不变, 不影响重力加速度测量结果.

12. (1) b (1 分) (2) 96.0 (1 分) (3) 小于 (2 分) (4) B (2 分) (5) $2R_1$ (1 分) 没有 (1 分)

解析: (1) 闭合开关前, 将滑动变阻器 R_1 的滑片置于 b 端, 滑动变阻器接入电路阻值最大, 保护电路安全.

(2) 根据电阻箱读数 $R_1 = 48.0 \Omega$, 电流计的指针示数是满偏的 $\frac{1}{3}$, 此时电阻箱的电流为电流计满偏电流的

$\frac{2}{3}$, 因电阻箱的示数为 R_1 , 根据并联电路规律可知, 电流计 G 的内阻测量值为 $2R_1$, 即 96.0Ω .

(3) S_2 闭合后, 总电阻减小, 则总电流增大, 通过电阻箱的真实电流偏大, $R_{测} < R_{真}$.

(4) 选用电动势较大的电源, 使 G 表的指针满偏时滑动变阻器 R 接入电路的电阻增大, 当 R_2 接入时, 电路总电流的变化减小, 电流表指针半偏时 R_2 的阻值更接近于电流表内阻, 从而减小实验误差. B 正确.

(5) 同学乙操作中让电流表 A 的示数为电流计 G 的 3 倍, 则电阻箱的电流是电流计 G 电流的 2 倍, 由于并联两端电压相等, 则电流计 G 的内阻测量值为 $2R_1$. 同学乙的测量没有系统误差.

13. 解: (1) 设金属棒 ab 所受的安培力大小为 F , 由题意, 其受力分析如图所示, 根据平衡条件有

$$\text{垂直导轨方向有 } F_N = F \sin \theta + mg \cos \theta \quad (1 \text{ 分})$$

$$\text{平行斜导轨方向有 } F \cos \theta + f = mg \sin \theta \quad (1 \text{ 分})$$

$$\text{又 } f = \mu F_N \quad (1 \text{ 分})$$

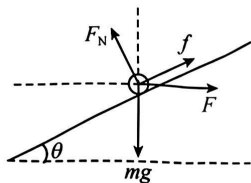
$$\text{联立并代入数据解得 } F = 0.2 \text{ N} \quad (2 \text{ 分})$$

$$(2) \text{ 金属棒受到的安培力为 } F = BIL \quad (1 \text{ 分})$$

$$\text{因此有 } I = \frac{F}{BL} \quad (1 \text{ 分})$$

$$\text{由闭合电路欧姆定律有 } E = I(r + R) \quad (1 \text{ 分})$$

$$\text{解得 } R = 9 \Omega \quad (2 \text{ 分})$$



14. 解: (1) 对 AB 进入磁场前, 由机械能守恒定律有 $mgh = \frac{1}{2} m v_0^2$

$$\text{解得 } v_0 = \sqrt{2gh} \quad (1 \text{ 分})$$

$$\text{代入数据解得 } v_0 = 8 \text{ m/s} \quad (1 \text{ 分})$$

AB 刚进入磁场时, 切割磁感线产生感应电动势 $E = BLv_0$

$$\text{回路总电阻 } R_{总} = R + R = 2 \Omega$$

$$\text{由欧姆定律得电流 } I_0 = \frac{E}{R_{总}} = \frac{BLv_0}{2R} \quad (1 \text{ 分})$$

$$\text{代入数据解得 } I_0 = 4 \text{ A} \quad (1 \text{ 分})$$

(2) AB 在磁场中运动时, 系统水平方向合外力为零, 动量守恒, 稳定后共同速度为 v

$$\text{则有 } m v_0 = (m + m)v \quad (1 \text{ 分})$$

$$\text{解得 } v = 4 \text{ m/s} \quad (1 \text{ 分})$$

$$\text{系统损失的机械能转化为焦耳热, 总焦耳热 } Q_{总} = \frac{1}{2} m v_0^2 - \frac{1}{2} (2m)v^2$$

$$\text{代入数据得 } Q_{总} = 16 \text{ J} \quad (1 \text{ 分})$$

$$\text{两棒电阻相等, 串联时产生热量相等, 故 } Q = \frac{Q_{总}}{2} = 8 \text{ J} \quad (1 \text{ 分})$$

(3) 对 CD 棒, 由动量定理得 $B \bar{I} L \Delta t = mv$

$$\text{其中 } \bar{I} \Delta t = q \text{ 为电荷量, 回路中电荷量 } q = \frac{\Delta \Phi}{R_{总}} = \frac{BL(x_1 - x_2)}{2R} \quad (1 \text{ 分})$$

$$x_1, x_2 \text{ 分别为 } AB \text{ 和 } CD \text{ 在磁场中位移, 联立得 } BL \times \frac{BL(x_1 - x_2)}{2R} = mv \quad (1 \text{ 分})$$

$$\text{解得 } x_1 - x_2 = \frac{2Rmv}{B^2 L^2} \quad (1 \text{ 分})$$

代入数据解得 $x_1 - x_2 = 8 \text{ m}$

为保证两棒不相撞, CD 棒与 MM' 距离 d 至少为 8 m , 故 $d_{\min} = 8 \text{ m}$ (1分)

15. 解: (1) 粒子在电场中做类平抛运动, x 方向有 $x = v_0 t$ (1分)

y 方向有 $h = \frac{1}{2} a t^2$, $a = \frac{qE}{m}$ (2分)

联立解得 $x = v_0 \sqrt{\frac{2hm}{qE}}$ (1分)

(2) 由题意, 粒子运动轨迹如图所示, 设粒子以速度 v 经过 Q 点, v 与 x 轴的夹角为 α . 进入磁场后, 沿半径为 R 的圆周运动到 Q 的对称点再进入电场做类斜上抛运动回到 P 点

据几何关系有 $d = R \sin \alpha$ (1分)

由洛伦兹力提供向心力有 $qvB = m \frac{v^2}{R}$ (1分)

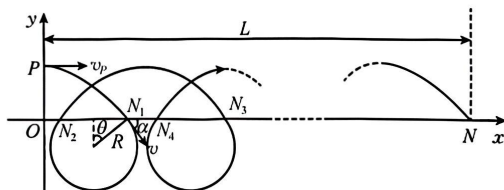
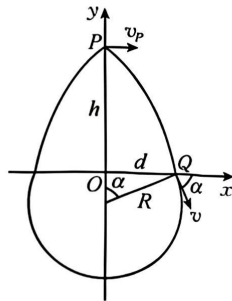
将速度分解有 $v_y = v \sin \alpha$ (1分)

在电场中运动的加速度大小为 a , 根据牛顿第二定律有 $a = \frac{qE}{m}$ (1分)

y 方向, 据运动学公式有 $v_y^2 - 0 = 2ah$ (1分)

联立解得 $d = \frac{1}{B} \sqrt{\frac{2Emh}{q}}$ (1分)

(3) ① 粒子从 P 点飞出后, 经磁场回转, 又斜向上飞入电场区, 如此循环, 历经磁场 n 次, 最终在电场区击中 N 点, 如图所示

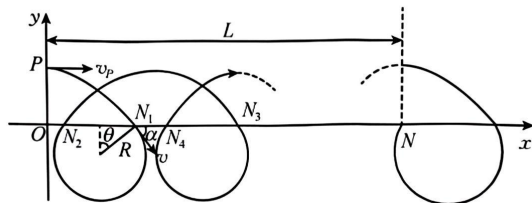


满足 $v_P t + (2n v_P t - 2n R \sin \theta) = L$ (1分)

又 $R \sin \theta = \frac{mv}{qB} \sin \theta = \frac{m v_y}{qB}$ (1分)

代入 $v_y = v \sin \alpha$ 得 $v_P = \frac{1}{2n+1} \left(L \sqrt{\frac{qE}{2hm}} + 2n \frac{E}{B} \right) (n=0, 1, 2, 3, \dots)$ (1分)

② 在磁场区击中 N 点, 如图所示



满足 $v_P t + 2(n-1)v_P t - 2n R \sin \theta = L$ (1分)

又 $R \sin \theta = \frac{mv}{qB} \sin \theta = \frac{m v_y}{qB}$ (1分)

代入 $v_y = v \sin \alpha$ 得 $v_P = \frac{1}{2n-1} \left(L \sqrt{\frac{qE}{2hm}} + 2n \frac{E}{B} \right) (n=1, 2, 3, \dots)$ (1分)